

MENENTUKAN BENTUK KUADRAT BAGIAN KERUCUT DAN PERMUKAAN KUADRATIK DENGAN MENGGUNAKAN MATRIKS

Abstrak

Oleh :

Arwan Mhd Said, M.Si

Abstrak

Dalam menentukan bentuk kuadrat dengan menggunakan matriks, caranya adalah menghilangkan suku hasil kalidarsebuah bentuk kuadrat, yaitu dengan caramenggantivariabel, dankita akan menggunakan hasilnya untuk mengkajigrafik bagian kerucut (irisian atau penampang kerucut, atau conic section).

Permasalahan dalam penelitian ini adalah bagaimana cara menentukan bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dengan menggunakan matriks. Tujuan penelitian ini adalah menentukan suatu bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dengan menggunakan matriks.

Dari hasil penelitian ini, dapat disimpulkan bahwa menentukan bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dapat ditentukan dengan menggunakan matriks.

Kata Kunci : Matriks, Bentuk Kuadrat, Kerucut, Dan Permukaan Kuadrat.

I. PENDAHULUAN

Kata matematika secara bahasa (Lughawi) berasal dari bahasa Yunani yaitu “*mathema*” yang artinya hal-hal yang dipelajari. Nasoetion (1980:12) menyatakan bahwa matematika berasal dari bahasa Yunani “*mathein*” atau “*manthenein*” yang artinya mempelajari. Namun, secara istilah sampai saat ini belum ada definisi yang tepat mengenai matematika. Matematika adalah studi tentang kuantitas, struktur, ruang dan perubahan. Matematika dikembangkan melalui penggunaan abstraksi dan penalaran logis mulai dari perhitungan, pengukuran dan studi bentuk serta gerak objek fisis.

Matematika adalah studi tentang kuantitas, struktur, ruang dan perubahan. Matematika dikembangkan melalui penggunaan abstraksi dan penalaran logis mulai dari perhitungan, pengukuran dan studi bentuk serta gerak objek fisis. Banyak hukum fisika, kimia, biologi,

dan ekonomi yang di uraikan dalam bentuk persamaan diferensial, yaitu persamaan-persamaan yang melibatkan fungsi-fungsi dan turunannya. Demikian juga dalam mengkaji grafik irisan kerucut dalam persamaan kuadrat banyak melibatkan konsep-konsep aljabar linear.¹

Dalam memperdalam dan memperluas materi-materi matematika lanjut lainnya banyak pula yang memerlukan konsep-konsep aljabar linear, misalnya geometri dengan operator linear pada R^2 penyesuaian (*fitting*) suatu kurva kepada percobaan, persamaan normal, pengukuran galat sampai permukaan kuadrat dalam geometri analitik bidang maupun ruang.

Informasi dalam bidang sains dan matematika seringkali ditampilkan dalam bentuk baris-baris dan kolom-kolom yang membentuk jajaran empat persegi panjang yang disebut “matriks”. matriks seringkali merupakan tabel-tabel data numerik yang diperoleh melalui pengamatan fisik, tapi dapat juga muncul dalam berbagai macam konteks matematis.²

Bagaimana cara menentukan bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dan penerapan bentuk kuadrat bagian kerucut. Salah satu cara untuk menyelesaikan masalah tersebut adalah dengan menggunakan matriks.

Rumusan Masalah

Berdasarkan uraian latar belakang diatas maka rumusan masalah dalam penelitian ini adalah bagaimana cara menentukan bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dengan menggunakan matriks?

Batasan Masalah

Adapun batasan penelitian ini yaitu pada bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dengan menggunakan matriks ordo tiga (3×3).

Tujuan penelitian

Tujuan dari penelitian ini yaitu bagaimana menentukan suatu bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dengan menggunakan matriks.

- | |
|---|
| <ol style="list-style-type: none"> 1. Abdusysykir. (<i>KetikaKyaiMengajarMatematika,2007</i>). H.5 2. Howard Anton. (<i>Aljabar linier elementer, 1987</i>).h23 |
|---|

Manfaat Penelitian

Dari hasil penelitian ini di harapkan dapat memberikan manfaat antara lain:

1. Dari individu penulis dapat menambah wawasan dan sumbangan pemikiran tentang bagaimana menentukan bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat menggunakan matriks.
2. Secara umum dapat memberikan sumbangan pemikiran dalam penulisan dan memperdalam wawasan tentang cara menyelesaikan bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat dengan menggunakan matriks.
3. Agar dapat memberikan motivasi atau masukan bagi para penulis yang akan datang khususnya penelitian yang sesuai dengan penelitian ini

Metodologi Penelitian

Metodologi yang digunakan dalam penelitian ini adalah studi literatur (kajian pustaka) yang bersumber dari buku-buku teks penunjang, makalah, dan jurnal yang berkaitan dari judul penelitian ini.

II. LANDASAN TEORI

2.1 Matriks

Definisi 1. Matriks merupakan suatu kumpulan dari angka-angka (elemen-elemen) yang di susun melalui baris dan kolom, sehingga berbentuk segi empat siku-siku dengan panjang dan lebarnya di tentukan oleh baris dan kolom.³

Bentuk umum dari matriks:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

2.1.1. Determinan

Definisi 2. Determinan matriks merupakan bilangan tunggal yang diperoleh dari semua permutasi n^2 elemen bujur sangkar. Determinan matriks hanya didefinisikan pada matriks bujur sangkar (matriks kuadrat).⁴

Notasi determinan matriks A yakni $\det(A) = |A|$

2.1.2. Invers Matriks

Definisi 3. Jika A dan B matriks bujur sangkar sedemikian sehingga $AB=BA=I$, maka B disebut invers dari A dan ditulis $B=A^{-1}$. Matriks B juga mempunyai invers yaitu ditulis $A=B^{-1}$

2
D 3. Rumita. (*matriks persamaan linier dan program linier*, (2009).h.12
4. H.Purwanto. (*Aljabar Linier*, 2005) h. 17

nyai
besar dan arah. Di dalam semesta ini banyak permasalahan riil yang sering dihadapi terkait dengan masalah vektor. Pada bidang pelayaran dapat dijumpai permasalahan bagaimana menyatakan posisi sebuah kapal dilihat dari menara pengawas. Pengertian posisi sebuah kapal dapat diartikan sebagai jarak dan arah kapal dari menara pengawas. Misalkan diberikan sebuah titik di bidang R^2 atau $A=(X_1, Y_1)$ maka di dapatkan ruas garis berarah dari titik pusat sumbu $0(0,0)$ ke titik A .⁵

2.3 Nilai Eigen Dan Vektor Eigen

Definisi 4. Jika A adalah sebuah matriks $n \times n$, maka sebuah vektor tak nol x pada R^2 disebut vektor eigen dari A , jika Ax adalah sebuah kelipatan skalar dari x , yaitu:

$$Ax = \lambda x$$

Untuk sebarang skalar λ . Skalar λ disebut nilai eigen dari A , dan x disebut sebagai vektor eigen dari A yang berkaitan dengan λ .⁶

2.4. Diagonalisasi

Definisi 5. Sebuah matriks bujur sangkar A dikatakan dapat diagonalisasi jika terdapat sebuah matriks P yang dapat dibalik sedemikian rupa sehingga $P^{-1}AP$ adalah sebuah matriks diagonal, matriks P mendiagonalisasi A .⁷

$$D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_n \end{bmatrix}$$

Diagonalisasi Ortogonal

Jika diberikan sebuah matriks A $n \times n$. Terdapat sebuah matriks orthogonal P sehingga matriks $P^{-1}AP = P^T AP$ adalah diagonal. Maka matriks A dikatakan dapat

5. B. Harahap. (*Enslkopedia Matematika*, 2003).h.57
6. Rumita. (*Matriks persamaan linier dan program linier*, 2009).h.29
7. I. Sunranto. (*Pengantar Matriks* 1997) h 36

orthogonal matriks A . Untuk dapat mendiagonalisasi matriks A secara orthogonal, apabila A simetrik yaitu $A = A^T$. Misalkan: $P^T A P = D$

Dimana P adalah sebuah matriks orthogonal dan D adalah sebuah matriks diagonal.

Karena P orthogonal $P P^T = P^T P = 1$ sehingga dapat ditulis: $A = P D P^T$

Karena D adalah sebuah matriks diagonal maka diperoleh $D = D^T$, sehingga dengan mentransposkan keduanya dapat ditulis hasilnya sebagai berikut.

$$A^T = (P D P^T)^T = (P^T)^T D^T P^T = P D P^T = A$$

Sehingga A adalah simetrik.

2.5 Bentuk-Bentuk Kuadrat

Bentuk kuadrat mendefinisikan sebuah persamaan linear dalam bentuk n variabel $x_1, x_2, x_3, \dots, x_n$ yang dapat dinyatakan dalam bentuk $a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n = d$

Ruas kiri persamaan ini, yaitu $a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n = d$

Merupakan sebuah fungsi dalam n variabel (fungsi peubah n), yang dinamakan bentuk linear. Fungsi yang dinamakan bentuk kuadrat yang suku-sukunya adalah kuadrat dari variabel atau hasil kali dua variabel. Sebuah persamaan yang berbentuk sebagai berikut: $ax^2 + 2bxy + cy^2 + dx + ey + f = 0$

dengan a, b, c, \dots, f adalah bilangan-bilangan real dengan a, b , dan c tidak sekaligus nol, dinamakan sebuah persamaan kuadrat dalam x dan y . Sedangkan,

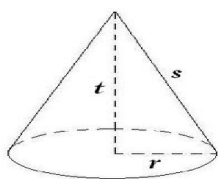
$$ay^2 + 2bxy + cy^2 = 0$$

Dinamakan bentuk kuadrat terasosiasi (*associated quadratic form*) atau bentuk kuadrat dalam 2 variabel.

2.6. Pengertian Kerucut

Definisi 6. Kerucut adalah suatu bangun ruang. Kerucut dapat dibentuk dari sebuah segitiga siku-siku yang diputar dimana sisi siku-siku sebagai pusat putaran. Kerucut dalam geometri adalah sebuah limas yang beralas lingkaran kerucut. Juga memiliki 2 sisi dan 1 rusuk. Sisi tegak kerucut tidak berupa segitiga tapi berupa bidang lengkung yang di sebut selimut kerucut.⁸

8. H. Karso. (*Penerapan aljabar linier*, 2003).h.29



Gambar 1: Kerucut

Dimana: r = jari-jari lingkaran alas, t = tinggi dan s = selimut

maka luas kerucut : $L = \pi r^2 + 2 \pi r \times \frac{1}{2} s$ atau $L = \pi r(r + s)$

2.6.1. Rumus-Rumus Kerucut

Ada beberapa rumus-rumus kerucut diantaranya sebagai berikut:

1. Luas alas: $L = \pi r^2$
2. Luas selimut: $L = \pi r s$
3. Luas permukaan: $L = \pi r^2 + \pi r s$ atau $\pi r (r + s)$
4. Volume: $V = \frac{1}{3} \cdot \pi r^2 \cdot t$

Definisi Irisan Kerucut

Irisan kerucut adalah sebuah bangun datar yang diperoleh dengan cara memotong kerucut lingkaran tegak berselimut ganda menurut aturan tertentu.

2.6.2. Macam – Macam Irisan Kerucut

Berdasarkan letak bidang datar yang mengirisnya, maka irisan kerucut dapat berupa titik, garis, segitiga, lingkaran, parabola, elips, dan hiperbola.

- Jika bidang yang mengiris melalui puncak kerucut, maka irisan yang terbentuk berupa *titik*.
- Jika bidang yang mengiris berimpit dengan garis pelukis kerucut, maka irisan yang terbentuk berupa sebuah *garis*.
- Jika bidang yang mengiris melalui sumbu simetri kerucut dan tegak lurus lingkaran alas, maka irisan terbentuk berupa *segitiga*.
- Jika bidang yang mengiris tegak lurus sumbu simetri kerucut, tetapi tidak melalui puncak, maka irisan yang terbentuk berupa *lingkaran*.
- Jika bidang yang mengiris sejajar garis pelukis kerucut, maka irisan yang terbentuk berupa *parabola*.

- Jika bidang yang mengiris tidak melalui puncak, tidak memotong lingkaran alas, tidak sejajar sumbu simetri maupun garis pelukis kerucut, maka irisan yang terbentuk berupa *elips*.
- Jika bidang yang mengiris tidak melalui puncak, memotong lingkaran alas, dan tidak sejajar sumbu simetri maupun garis pelukis kerucut maka irisannya berbentuk *hiperbola*.

III PEMBAHASAN

3.1. Penerapan Bagian Kerucut (Konik) Menggunakan Matriks

Pada penerapan ini, dengan menghilangkan suku hasil kali dari sebuah bentuk kuadrat yaitu dengan cara menggantikan variable untuk mengkaji grafik bagian kerucut (irisan atau penampang bagian kerucut atau *conic section*). Misalkan

$$x^t Ax = [x_1, x_2, \dots, x_n] \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

adalah bentuk kuadrat dengan A berupa matriks simetris. Ada suatu matriks ortogonal P yang mendiagonalisasi A, yaitu

$$D = P^{-1}AP = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{bmatrix}$$

dengan $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ adalah nilai-nilai eigen A.

Misalkan $y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$

dengan y_1, y_2, \dots, y_n adalah variabel-variabel baru, dan jika kita melakukan substitusi $x = Py$ pada (12), maka akan didapatkan $x^t Ax = (Py)^t APy = y^t P^t APy = y^t Dy$

Namun

$$y^t Dy = (y_1, y_2, \dots, y_n) \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

yang merupakan bentuk kuadrat tanpa suku-suku hasil kali.

3.2 Irisan Kerucut

Jika benda dalam posisi standar relatif terhadap sumbu-sumbu koordinat. Maka irisan-irisan kerucut yang paling penting adalah elips, lingkarang, hiperbola, dan parabola. Irisan-irisan kerucut ini adalah irisan-irisan kerucut yang tidak mengalami degenerasi.

Contoh 1. Karena persamaan kuadrat $x^2 + 4y - 6x + 17 = 0$

memuat suku-suku x^2 , y , dan x tetapi tidak memuat suku hasil kali (suku xy), maka grafiknya adalah suatu irisan kerucut yang dipindahkan ke luar dari posisi yang standar tetapi tidak diputar. Irisan kerucut ini dapat dibawa ke posisi standar dengan menggeser sumbu-sumbu koordinatnya secara tepat.. Hal ini menghasilkan persamaan-persamaan yang ekuivalen, yaitu

$$x^2 + 4y - 6x + 17 = 0 \text{ atau } \Leftrightarrow x^2 - 6x = -4y - 17$$

$$\text{sehingga akan didapatkan } \Leftrightarrow x^2 - 6x + 9 = -4y - 17 + 9$$

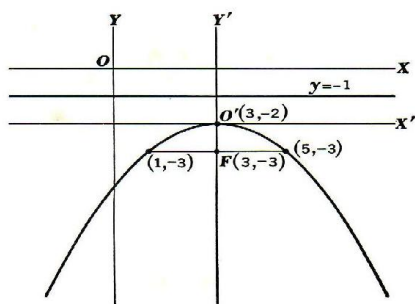
$$\Leftrightarrow (x - 3)^2 = -4(y + 2) \quad \dots\dots\dots (1)$$

Jika menggeser suku-suku koordinat dengan menggunakan persamaan pergeseran (persamaan translasi)

$$x'' = x - 3, y'' = y + 2 \quad \dots\dots\dots (2)$$

maka persamaan (1) menjadi bentuk $x''^2 = -4y''$

yang merupakan persamaan parabola dalam posisi standar pada sistem koordinat $x''y''$ dengan titik pangkal koordinat yang baru $(a, b) = (3, -2)$ (Gambar 4). Persamaan ini menyatakan sebuah parabola yang terbuka ke bawah dengan titik puncak $(3, -2)$, titik fokus $(3, -3)$, dan direktriksnya $y = -1$.



Gambar 4. Parabola dengan posisi standar

Sekarang bagaimana mengidentifikasi bangun-bangun irisan kerucut yang dirotasi keluar dari posisi standarnya. Untuk itu kita tinjau kembali bentuk umum persamaan kuadrat dalam variabel x dan y (yaitu persamaan 2).

$$\begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} d & e \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + f = 0$$

$$\Leftrightarrow x^t Ax + Kx + f = 0$$

$$\text{Dengan } x = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} A = \begin{bmatrix} a & b \\ b & c \end{bmatrix} K = \begin{bmatrix} d & e \end{bmatrix}$$

Selanjutnya, irisan kerucut C yang persamaannya pada sistem koordinat x y (XOY) adalah $x^t Ax + Kx + f = 0$ (3)

Kita akan memutar (merotasikan) sumbu-sumbu koordinat x y sehingga persamaan irisan kerucut dalam sistem koordinat x'' y'' yang baru tidak menurut suku hasil kali.

Langkah 1. Carilah suatu matriks

$$P = \begin{bmatrix} p_{11} & p_{12} \\ p_{21} & p_{22} \end{bmatrix} \text{ yang secara ortogonal mendiagonalkan bentuk kuadrat } x^t A x.$$

Langkah 2. Jika perlu, pertukarkan kolom-kolom P , untuk menjadikan $\det(P) = 1$.

Hal ini menjamin bahwa transformasi koordinat ortogonal

$$x = Px'', \text{ yaitu } \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} P = \begin{bmatrix} x'' \\ y'' \end{bmatrix} \text{ (4)}$$

adalah suatu rotasi.

Langkah 3. Untuk mendapatkan persamaan C pada sistem koordinat x'' y'' ,

Substitusikanlah (4) ke persamaan (3). Hal ini menghasilkan

$$\begin{aligned} (Px'')^t A (Px'') + K(Px'') + f &= 0 \\ \Leftrightarrow (x'')^t (P^t A P) x'' + (KP) x'' + f &= 0 \text{ (5)} \end{aligned}$$

$$\text{Karena } P \text{ mendiagonalkan } A \text{ secara ortogonal, } P^t A P = \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix}$$

dengan λ_1 dan λ_2 adalah nilai-nilai eigen A . Jadi persamaan (5) diperoleh:

$$\begin{bmatrix} x' & y' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} d & e \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P_{11} & P_{12} \\ P_{21} & P_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} + f = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda_1 (x'')^2 + \lambda_2 (y'')^2 + d'' x'' + e'' y'' + f = 0$$

(dengan $d'' = dp_{11} + ep_{21}$ dan $e'' = dp_{12} + ep_{22}$). Persamaan ini tidak memuat suku hasilkali (suku xy).

Contoh 2. Jelaskan irisan kerucut C yang persamaannya adalah $5x^2 - 4xy + 8y^2 - 36 = 0$

Penyelesaian:

Bentuk matriks dari persamaan ini adalah $x'Ax - 36 = 0$ (6)

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 8 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} - 36 = 0$$

Persamaan karakteristik matriks A adalah $\text{Det}(\lambda I - A) = (\lambda - 9)(\lambda - 4) = 0$

sehingga nilai-nilai eigen A adalah $\lambda = 4$ dan $\lambda = 9$.

Jadi, matriks yang mendiagonalisasi $x' = Ax$ secara ortogonal adalah

$$P = \begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$

$\det(P) = 1$ sehingga transformasi koordinat ortogonal adalah

$$x = Px'' \quad \text{..... (7)}$$

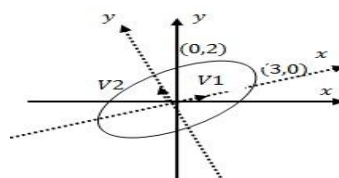
adalah sebuah rotasi. Dengan mensubstitusikan (7) ke (6) menghasilkan

$$(Px'')' A(Px'') - 36 = 0$$

Karena $P'AP = \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 9 \end{bmatrix}$ Maka persamaannya dapat ditulis sebagai

$$\begin{bmatrix} x' & y' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} - 36 \Leftrightarrow \frac{x'^2}{9} + \frac{y'^2}{4} = 1$$

berupa persamaan ellips yang sketsa grafiknya ditunjukkan oleh Gambar 5



Gambar 5. Ellips dengan vektor kolom P

3.3. Menentukan Permukaan Kuadratik Menggunakan Matriks

Pada sub bab ini permukaan kuadratik bagian diagonalisasi pada persamaan kuadrat dengan tiga variabel.

Sebuah persamaan yang berbentuk sebagai berikut:

$$ax^2 + by^2 + cz^2 + 2dxy + 2exz + 2fyz + gx + hy + iz + j = 0 \quad \dots\dots\dots (8)$$

dengan a, b, c, ..., f tidak semuanya nol, dan dinamakan persamaan kuadrat dalam variabel x, y, dan z, sedangkan ungkapan $ax^2 + by^2 + cz^2 + 2dxy + 2exz + 2fyz$

dinamakan bentuk kuadrat terasosiasi (*assosiated quadratic form*).

Persamaan (8) dapat kita tulis dalam notasi matriks seperti berikut

$$\begin{bmatrix} x & y & z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & d & e \\ d & b & f \\ e & f & c \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} g & h & i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} + j = 0$$

$$\Leftrightarrow x^t Ax + Kx + j = 0$$

$$\text{dengan } x = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & d & e \\ d & b & f \\ e & f & c \end{bmatrix} K = \begin{bmatrix} g & h & i \end{bmatrix}$$

Contoh 3. Bentuk kuadrat yang diasosiasikan dengan persamaan kuadrat

$$3x^2 + 2y^2 - z^2 + 4xy + 3xz - 8yz + 7x + 2y + 3z - 7 = 0$$

adalah bentuk $3x^2 + 3y^2 - z^2 + 4xy + 3xz - 8yz$

Grafik-grafik dari persamaan-persamaan kuadrat dalam x, y, dan z dinamakan kuadratik (*quadric*) atau permukaan kuadratik (*quadric surfaces*). Sebuah kuadratik yang persamaan dan sketsa grafiknya ditunjukkan dalam Gambar 6 dikatakan berada dalam kedudukan standar relatif terhadap sumbu-sumbu koordinat.

Munculnya satu atau lebih suku hasil kali xy, xz, dan yz dalam persamaan sebuah kuadratik menunjukkan bahwa kuadratik dirotasikan ke luar dari posisi standar. Sedangkan munculnya dua suku yaitu suku-suku x^2 dan x , suku-suku y^2 dan y , atau suku-suku z^2 dan z dalam sebuah persamaan kuadratik tampak suku hasil kali menunjukkan bahwa kuadratik tersebut digeser dari posisi standar.

a). elipsoida : $\frac{y^2}{a^2} + \frac{z^2}{b^2} + \frac{x^2}{c^2} = 1$

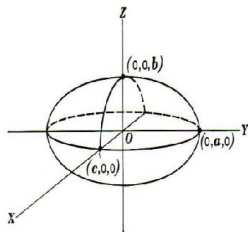
b). paraboloida eliptik: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - z = 0$

c). hiperboloida daun (cabang) satu: $\frac{y^2}{a^2} + \frac{x^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$

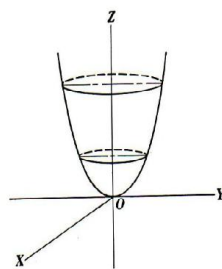
d). hiperboloida daun (cabang) dua: $\frac{y^2}{a^2} - \frac{x^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$

e). kerucut elipstik: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} - \frac{z^2}{c^2} = 0$

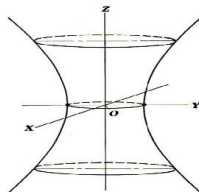
f). paraboloida hiperbolik: $\frac{y^2}{a^2} - \frac{x^2}{b^2} + z = 0$



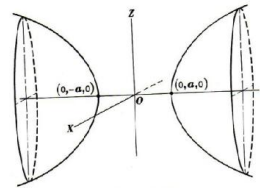
Gambar 6 (a) elipsoida



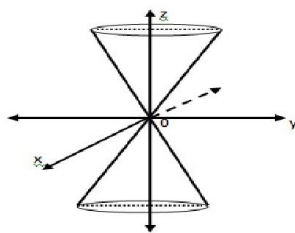
Gambar 6 (b) paraboloida eliptik



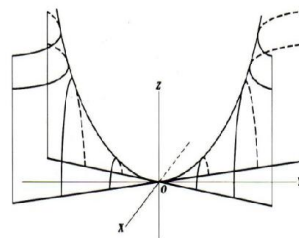
Gambar 6 (c) hiperboloida daun satu



Gambar 6 (d). hiperboloida daun dua



Gambar 6 (e) kerucut elipstik



Gambar 6 (f). paraboloida hiperbolik

Contoh 4.Uraikanlah persamaan permukaan kuadrat berikut

$$3x^2 - 3y^2 - z^2 + 42x + 144 = 0$$

Penyelesaian:

Dengan menyusun kembali suku-sukunya dan dengan melengkapkan kuadrat akan didapatkan:

$$3x^2 - 3y^2 - z^2 + 42x = -144$$

$$\Leftrightarrow 3(x^2 + 14x + 49) - 3y^2 - z^2 = -144 + 147$$

$$3(x + 7)^2 - y^2 - \frac{z^2}{3} = 1$$

Pergeseran sumbu dengan menggunakan persamaan $x'' = x + 7$ akan menghasilkan:

$$\frac{(x'')^2}{1} - \frac{(y'')^2}{1} - \frac{(z'')^2}{1} = 1$$

Persamaan ini merupakan sebuah hiperboloida bercabang dua.

Yang terkait dengan eliminasi suku hasil kali dari persamaan kuadrat dalam variabel x , y , dan z (permukaan kuadrik). Untuk mengidentifikasi kuadrik yang dirotasikan dari posisi standar serupa dengan irisan kerucut (konik). Misalkan Q sebuah permukaan kuadrik yang persamaannya pada sistem koordinat xyz adalah

$$x^t Ax + Kx + y = 0 \dots\dots\dots (9)$$

Dalam hal ini kita ingin merotasikan sumbu koordinat xyz , untuk mendapatkan persamaan kuadrik pada sistem koordinat $x''y''z''$ yang baru tidak mempunyai suku hasil kali. Hal ini bisa kita lakukan melalui beberapa langkah berikut ini.

Langkah 1. Carilah sebuah matriks P yang mendiagonalkan $x^t Ax$ secara ortogonal.

Langkah 2. Jika perlu, tukarkanlah dua kolom dari matriks P , untuk mendapatkan $\det(P) = 1$. Ini menjamin bahwa transformasi koordinat ortogonal

$$x = Px', \text{ yaitu } \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = P \begin{bmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{bmatrix} \dots\dots\dots (10)$$

adalah sebuah rotasi.

Langkah 3. Substitusikanlah (10) ke dalam (9). Dari sini akan mendapatkan sebuah persamaan untuk kuadrik pada koordinat $x''y''z''$ tanpa suku hasil kali.

Contoh 5. Diketahui permukaan kuadrik dengan persamaan

$$2x^2 + 3y^2 + 23z^2 + 72xz + 150 = 0$$

Carilah $x = Px''$ yang akan menghilangkan suku-suku hasil kali. Kemudian namailah kuadrik tersebut dan berikan pula persamaannya pada sistem koordinat $x''y''z''$.

Penyelesaian:

Bentuk matriks untuk persamaan kuadrat di atas adalah

$$x^t Ax + 150 = 0 \quad \dots\dots\dots (11)$$

dengan matriks

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 36 \\ 0 & 3 & 0 \\ 36 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Nilai-nilai eigen dari A adalah $\lambda = -25$, $\lambda = 3$, dan $\lambda = 50$. Vektor-vektor ortogonal dari ruang-ruang eigen yang bersesuaian dengan nilai-nilai tersebut berturut-turut:

$$\begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ -3 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \text{dan} \quad \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Jadi matriks yang mendiagonalisasi A secara ortogonal, yaitu sebagai berikut:

$$\text{Dan } P^t AP = \begin{bmatrix} -25 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 50 \end{bmatrix}$$

Karena $\det(P) = 1$, maka transformasi koordinat ortogonal $x = Px''$ adalah sebuah rotasi. Maka didapatkan

$$(Px'')^t A(Px'') + 150 = 0$$

$$\Leftrightarrow 25(x'')^2 - 3(y'')^2 - 50(z'')^2 - 150 = 0$$

Persamaan permukaan kuadratik ini merupakan persamaan hiperboloida cabangdua.

IV. PENUTUP

Kesimpulan

Berdasarkan pembahasan dan analisa yang dilakukan, maka penulis mengambil kesimpulan bahwa kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadratik dapat ditentukan dengan menggunakan matriks.

- a. **Aproksimasi, hampiran, approximation** adalah pendekatan yang terbaik yang mendekati nilai atau fungsi yang sebenarnya.
- b. **Bentuk kuadrat terasosiasi, associated quadratic form**, adalah persamaan kuadrat dengan x dan y sebagai variabel dalam bentuk $ax^2 + 2bxy + cy^2$ untuk a, b, c dan c bilangan

real yang tidak sekaligus nol.

- c. **Galat, deviasi, error** atau *deviation*, adalah kesalahan atau penyimpangan dari nilai yang sebenarnya.
- d. **Konik, irisankerucut, penampang kerucut, conic** atau *conic section* adalah irisan antar bidang datar dengan kerucut lingkaran tegak yang dapat berupa titik, garis, lingkaran, parabola, elips, atau hiperbola.
- e. **Kuadrik** (*quadric*), **permukaan kuadrik** (*quadric surfaces*) adalah grafik dari persamaan kuadrat dalam tiga variabel.
- f. **Masalah nilai awal**, *initial value problem* adalah masalah menyelesaikan suatu persamaan diferensial yang memenuhi syarat awal.
- g. **Penyelesaian umum**, *general solution*, adalah bentuk khusus suatu fungsi yang menjadi penyelesaian dari suatu persamaan diferensial yang mempunyai tak hingga banyak penyelesaian.
- h. **Penyelesaian khusus**, *particular solution* adalah solusi dari penyelesaian umum suatu persamaan diferensial disebabkan keberadaan syarat tambahan.
- i. **Persamaan kuadrat dalam x dan y**, *quadratic equation in x and y* adalah persamaan dalam x dan y sebagai variabel-variabelnya dan paling tinggi variabelnya berderajat dua.
- j. **Syarat awal**, *initial condition* adalah sebuah syarat tertentu yang menentukan nilai penyelesaian pada sebuah titik.

Langkah-langkah dalam menyelesaikan kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadrat diantaranya:

- a) Dengan menentukan nilai-nilai eigen $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$ dari $(\lambda I - A)x = 0$.
- b) Menentukan vektor eigen dari sebuah matriks A yang berkaitan dengan λ yaitu P_1, P_2, \dots, P_n dari vektor eigen itu dibentuk sebuah matriks P yang mendiagonalisasi matriks A.
- c) Proses mendiagonalisasi matriks $A (D = P^{-1}AP)$. (4). Proses diagonalisasi orthogonal $A (D = P^TAP)$. (5). Menentukan bentuk kuadrat ke matriks $ax^2 + byx + cy^2 = 0$

SARAN

Penulis mengharapkan dalam metode ini dapat dijadikan sebagai salah satu pembelajaran atau motivasi dalam mata kuliah Aljabar Linear, dan bagi para penelitian lanjutan agar dapat mengkaji lebih dalam lagi mengenai cara menentukan bentuk kuadrat bagian kerucut dan permukaan kuadratik menggunakan matriks ordo empat (4×4) dan memperbanyak referensi-referensi dengan buku-buku edisi terbaru guna penyempurnaan isi dari tulisan ini.

DAFTAR PUSTAKA

- Abdusysyahir. 2007. *Ketika Kyai Mengajar Matematika*, UIN Press: Malang.
- B. Harahap. 2003. *Ensiklopedia Matematika*. Dekdikbud. Jakarta
- Criss Rorres dkk, 2004, *Aljabar Linear Versi Aplikasi*. Jakarta: PT Erlangga.
- Dr. Rumita, 2009, *Matriks Persamaan Linier dan Pemograman Linier*. Bandung :
Rekayasa Sains
- Erlina Dayanti, 2005, *Aljabar Linier*. Jakarta : PT Ercontara Rajawali
- Gina Indriani, 2005, *Aljabar Linier*. Jakarta : PT Ercontara Rajawali
- Howard Anton, 1992, *Aljabar Linier Elementer*. Jakkarta : PT Erlangga.
- Heri Purwanto, 2005, *Aljabar Linier*. Jakarta : PT Ercontara Rajawali
- J. Suprpto M.A, 1992, *Pengantar Matriks*, Jakarta: Lembaga Penerbit FE-UI.
- Leithold Louis, 1981, *The Calculus with Analytic Geometry* : New York
- Negoro ST, 1998, *Ensiklopedia Matematika*, Jakarta : PT Ghalia Indonesia